

研究タイトル： 移動体のシステム開発と制御系設計



氏名： 小谷 斉之 / Nariyuki KODANI E-mail: kodani@kushiro-ct.ac.jp
 職名： 准教授 学位： 博士(工学)

所属学会・協会： 電気学会, 日本シミュレーション学会, IEEE

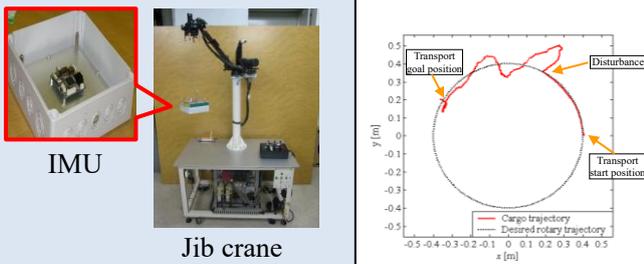
キーワード： システム制御, 制御工学, 振動抑制

技術相談
提供可能技術：
 ・移動体システムに関する開発支援
 ・移動体システムに関する技術相談
 ・その他, システム全般の最適制御系設計

研究内容：

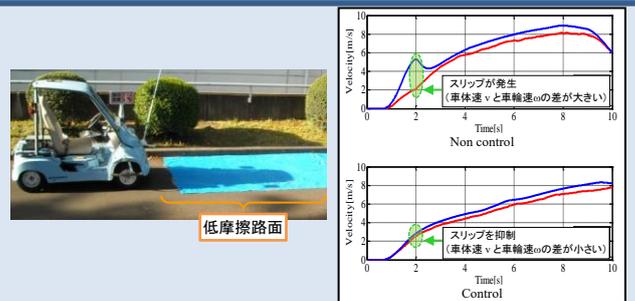
輸送・車両システムや無人移動ロボットなど移動体の社会利用向上を目指したシステム開発と制御系設計

IMU を用いたクレーンの積荷搬送



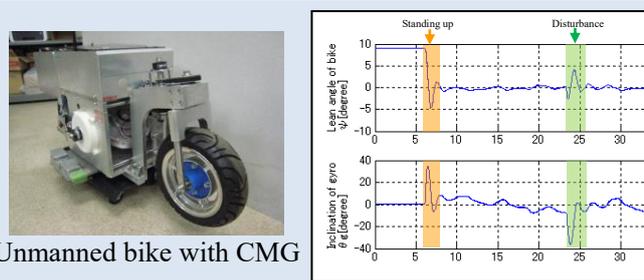
懸垂物に発生する揺れを抑えながら短時間かつ効率的に搬送が行えるクレーンシステムの提案

電気自動車のトラクションコントロール



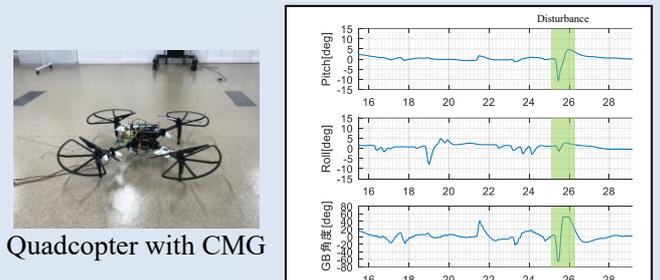
低摩擦路面における電気自動車のスリップを抑えるトラクションコントロール手法の提案

無人バイクの開発と自立制御



静止時や低速走行時でも自立することが可能な無人バイクシステムの開発と制御手法を研究

CMG搭載型ドローンの姿勢制御



プロペラの応答では対応が困難な外乱を抑制可能なCMGを搭載したドローンの開発と制御手法を研究

提供可能な設備・機器：

名称・型番(メーカー)

名称・型番(メーカー)	